

Памяти Андрея Александровича Гончара

Шар, сфера и всё-всё-всё

В.А. Зорич*

Аннотация

Описана связь многомерной геометрии с статистической термодинамикой, законами больших чисел и теорией информации.

ВМЕСТО ПРЕДИСЛОВИЯ — ПОСВЯЩЕНИЕ.

Механико-математическому факультету МГУ в 2013 году исполнилось 80 лет, как и его кафедре математического анализа, где мне довелось пересечься и работать с Андреем Александровичем Гончаром.

У кафедры с момента её образования в 1933 году было последовательно четыре заведующих, Михаил Алексеевич Лаврентьев, Александр Осипович Гельфонд, Александр Яковлевич Хинчин, Николай Владимирович Ефимов, которых, к сожалению, уже нет в живых, но которые не ушли из нашей памяти. Сейчас кафедрой заведует Виктор Антонович Садовничий. При Николае Владимировиче я, например, только пришёл на кафедру и впервые читал курс Математического анализа математикам. Александра Яковлевича я застал, будучи студентом; он нам читал курс анализа, причём это было его последнее чтение (дочитывал нам этот курс Сергей Борисович Стечкин). Александр Осипович читал нам комплексный анализ. Михаила Алексеевича я в МГУ не застал, но судьба сложилась так, что когда он уже командовал не кафедрой, а наукой в

*УДК 517+514+519.2 Работа выполнена при поддержке Российского фонда фундаментальных исследований (грант № 14-01-00709-а) и одной книги Милна в переводе Заходера.

Сибири, я решил одну его задачу, и по его приглашению наша первая научная встреча состоялась в Новосибирском Академгородке в Институте гидродинамики.

Когда я пришел на кафедру, Андрей Александрович (который позже перешёл в Математический институт и на кафедру теории функций) уже всю читал лекции по анализу существовавшему тогда на мехмате инженерному потоку, а лектор и докладчик он был прекрасный, о чём уже писали многие. Его коронный приём и тогда, и много лет спустя, как мне кажется, состоял в том, что он находил простейшую ситуацию и давал идеальную постановку задачи, в которой суть вопроса обнажалась полностью, не будучи обременённой случайными обстоятельствами и отвлекающими деталями. Многие обобщения после этого уже представлялись упражнениями.

Но первое знакомство с Андреем Александровичем произошло много раньше, когда он пришёл к нам в студенческую группу первого или второго курса в качестве аспиранта-куратора группы. Потом был научный семинар Алексея Ивановича Маркушевича, на котором не раз выступал Гончар. Перескакивая через очень многое, замечу, что хотя я сам не занимался непосредственно тематикой Андрея Александровича, помню, что один из первых публичных докладов в Москве о решении задачи М.А.Лаврентьева был как раз на семинаре А.А.Гончара в отделе комплексного анализа института Стеклова. И тогда, и до самого конца на семинаре А.А.Гончара могла присутствовать разная тематика.

Минуя опять очень многое, замечу, что иногда судьба людей, каких-то работ или книг могла бы быть совсем иной, они могли просто не состояться или не появиться без чьей-то профессиональной поддержки и импульса. Например, учебник анализа, который я написал и которым в разных изданиях и переводах уже успели воспользоваться студенты университетов и у нас, и за рубежом, начинался с того, что Николай Владимирович Ефимов и Андрей Александрович Гончар инициировали роталитное издание моих лекций на мехмате. Потом из издательства Наука позвонила Анна Петровна Баева, студенческая одногруппница Андрея Александровича по мехмату, с предложением написать полноценный университетский учебник для студентов естественно-математического профиля. Потом были ободряющие отзывы Андрея Николаевича Колмогорова и Владимира Игоревича Арнольда. Без этих людей ничего этого бы не было. А это уже касается не только автора, но всех, кому та или иная книга оказалась нужной и полезной. Книги, как дети, потом уже живут

своей жизнью.

Кое-что из изложенного ниже пару раз рассказывалось в Математическом институте на семинаре, одним из бессменных участников и руководителей которого был Андрей Александрович Гончар, любивший и математику, и шутку.

* * *

В шаре, на вид самой простой пространственной фигуре, оказывается, содержится столько всего, что невольно приходят на ум слова Парменида «Бог — неподвижен, конечен и имеет форму шара».

1. Газ и многомерная сфера.

В школе учат, что шар, с какой стороны на него ни смотри, одинаков. Но если вы задаете ему разумные вопросы, то, порой, получаете неожиданные ответы. Мы здесь рассмотрим несколько таких вопросов, содержательных и важных ввиду многочисленности проявлений рассмотренных в них явлений как в математике, так и в физике.

а. Газ.

Рассмотрим однородный газ в какой-то покоящейся ёмкости. Пусть v_1, \dots, v_n — трёхмерные векторы скорости молекул. В стандартных условиях естественно считать, что совокупная кинетическая энергия $E_n = \sum_{i=1}^n \frac{1}{2} m v_i^2$ молекул пропорциональна их количеству n , т.е. $E_n = En$ и $\sum_{i=1}^n v_i^2 = \frac{2E}{m}n$. Последнее соотношение определяет сферу радиуса $\sqrt{\frac{2E}{m}n}$ в пространстве \mathbb{R}^{3n} . Пусть это будет пояснением к физической интерпретации следующих геометрических рассуждений.

б. Проекция сферы и нормальное распределение.

В n -мерном евклидовом пространстве \mathbb{R}^n рассмотрим сферу $S^{n-1}(r)$ радиуса $r = \sigma\sqrt{n}$ с центром в начале координат, заданную уравнением

$$x_1^2 + \dots + x_n^2 = \sigma^2 n. \quad (1)$$

Эту сферу $S^{n-1}(r)$ спроектируем ортогонально на прямую, проходящую через её центр, например, на какую-то (пусть первую) координатную ось. Получится отрезок $[-r, r]$. Фиксируем отрезок $[a, b] \subset [-r, r]$.

Пусть $S[a, b]$ — площадь той части $S_{[a,b]}^{n-1}(r)$ сферы $S^{n-1}(r)$, которая проектируется в отрезок $[a, b]$. Подсчитав отношение $\frac{S[a,b]}{S[-r,r]}$, т.е. вероятность $\text{Pr}_n[a, b]$ того, что случайно выбранная точка сферы окажется в слое $S_{[a,b]}^{n-1}(r)$ над отрезком $[a, b]$ (полагая, что точки распределены по сфере равномерно), найдем (см., например, [7], [8]), что

$$\text{Pr}_n[a, b] = \frac{\int_a^b (1 - (x/r)^2)^{\frac{n-3}{2}} dx}{\int_{-r}^r (1 - (x/r)^2)^{\frac{n-3}{2}} dx}. \quad (2)$$

Вспоминая, что в интересной для термодинамики ситуации $r = \sigma\sqrt{n}$, а $n \gg 1$, переходя к пределу при $n \rightarrow \infty$, приходим к классическому нормальному закону распределения вероятностей

$$\text{Pr}_n[a \leq x \leq b] \rightarrow \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} \int_a^b e^{-\frac{x^2}{2\sigma^2}} dx. \quad (3)$$

Мы получили распределение вероятностей значений одной координаты случайной точки сферы $S^{n-1}(\sigma\sqrt{n}) \subset \mathbb{R}^n$ при $n \gg 1$.

Отметим ещё, что при рассмотрении многомерной сферы и выводе формулы (3), мы заодно получили и некоторую форму центральной предельной теоремы теории вероятностей. В самом деле, ведь по существу доказано, что скалярное произведение $\langle e, x \rangle = \sum_{i=1}^n e_i x_i$ любого фиксированного единичного вектора $e \in \mathbb{R}^n$ и случайного вектора $x \in S^{n-1}(\sigma^2 n)$ в пределе при $n \rightarrow \infty$ распределено нормально. В частности, если взять $e = \frac{1}{\sqrt{n}}(1, \dots, 1)$, а σ^2 в (1) трактовать как дисперсию, то получим классический вид центральной предельной теоремы.

с. Распределение Максвелла.

При термодинамической интерпретации мы в (3) фактически имеем (с точностью до естественных переобозначений и преобразований) закон распределения координат скорости (а тем самым и энергии) одной частицы в огромной системе, энергию которой можно считать бесконечно большой по сравнению с энергией одной частицы.

В случае газа, состоящего из n одинаковых молекул массы m , как мы уже понимаем, надо в пространстве \mathbb{R}^{3n} рассматривать сферу $E_n = \sum_{i=1}^n \frac{1}{2} m v_i^2$, где E_n — совокупная энергия всех молекул газа. В этом случае $r_n^2 = \sigma^2 3n = \frac{2E_n}{m}$, поэтому $\sigma^2 = \frac{2E_n}{3nm} = \frac{2}{3} \frac{\langle E \rangle}{m} = \frac{1}{3} \langle v^2 \rangle$, где $\langle E \rangle$ — средняя кинетическая энергия молекул, а $\langle v^2 \rangle$ — средний квадрат их скорости.

(Предполагается, конечно, что газ находится в термодинамическом равновесии и система в целом, т.е. ёмкость, содержащая газ, покоится.)

Подставляя это значение σ^2 в (3), получим закон распределения вероятностей каждой компоненты (координаты) скорости молекулы газа — вариант закона Максвелла (который, разумеется, ещё следовало бы довести до физически значимого вида, включающего температуру.)

Если бы мы следили не за одной частицей, а за порцией из любого конечного числа частиц, то, спроектировав сферу на координатное подпространство, отвечающее этим частицам, мы, конечно, получили бы снова нормальное распределение, но в пространстве соответствующей размерности. Впрочем, это следует уже из полученного результата с учётом предполагаемой независимости частиц. Это частное проявление общего положения Гиббса о том, что малая часть (например, молекула или любая случайно взятая часть, состоящая из n молекул) большой системы, находящейся в термодинамическом равновесии, всегда по энергии распределена канонически в смысле Гиббса. (См. [6],[7].)

2. Концентрация меры и её проявления.

С тысячемерного арбуза, имеющего форму шара радиуса 1 метр, сняли корку толщины 1 сантиметр. Осталось меньше тысячной доли исходного арбуза! Проверьте это.

На примере шара или куба легко поэкспериментировать и заметить, что подавляющая часть объёма многомерного тела находится в непосредственной близости его границы. В частности, это означает, что если на многомерном шаре имеется функция постоянная в малой окрестности граничной сферы, а мы наблюдаем её значения, выбирая случайную точку шара и вычисляя в ней значение функции, то нам функция будет казаться постоянной.

Если мы знаем, что почти весь объём многомерного шара находится в малой окрестности граничной сферы, то, рассмотрев проекцию полусферы на шар её же размерности, получаемый в сечении исходного шара гиперплоскостью, проходящей через центр шара, можно заключить, что почти вся площадь многомерной сферы сосредоточена в малой окрестности её экватора (который секущая гиперплоскость высекает на сфере).

Мы потом подтвердим это нужными оценками (которые, впрочем, можно получить, рассмотрев асимптотику правой части формулы (2) при $n \rightarrow \infty$ и фиксированном r), а пока скажем, к каким последствиям

это приводит. Например, если взять случайно и независимо пару точек на единичной сфере, или, что то же самое, пару единичных векторов в многомерном пространстве, то с большой вероятностью векторы окажутся почти ортогональными (их скалярное произведение будет близко к нулю).

Или например, любая более или менее регулярная (пусть липшицева) функция на многомерной сфере постоянна с точки зрения наблюдателя, измеряющего её значения в случайных точках.

Для человека, привыкшего иметь дело с функциями одной, двух, трех переменных, это представляется невероятным, но именно это лежит в основе постоянства таких привычных параметров среды нашего обитания, как температура и давление, которые являются функциями огромного числа равноправных переменных (молекул). Это нелинейный аналог хорошо известного в теории вероятностей закона больших чисел.

Итак, возвращаемся снова к сфере, шару и геометрии.

а. *Концентрация площади многомерной сферы.*

Пусть $\delta \in (0, 1)$ и $[a, b] = [\delta r, r]$. Воспользовавшись, например, методом Лапласа вычисления асимптотики интеграла по большому параметру, из (2) находим, что при $n \rightarrow \infty$

$$\text{Pr}_n[\delta r, r] \sim \frac{1}{\delta \sqrt{2\pi n}} e^{-\frac{1}{2}\delta^2 n}.$$

Это уже количественное выражение сделанного выше наблюдения, что подавляющая часть площади многомерной сферы сосредоточена в малой окрестности экваториальной плоскости — в слое $S_{[-\delta r, \delta r]}^{n-1}(r)$ над отрезком $[-\delta r, \delta r]$. Оценка сверху отношения $S_{[-\delta r, \delta r]}^{n-1}(r)/S_{[-r, r]}^{n-1}(r)$, которую можно провести, считая $r = 1$, показывает, что, например,

$$\text{Pr}_n[-\delta r, \delta r] > 1 - \sqrt{\frac{\pi}{2}} e^{-\frac{1}{2}\delta^2 n}. \quad (4)$$

Отсюда, в частности, вытекает, что если в \mathbb{R}^n взять случайно и независимо пару единичных векторов v_1, v_2 , то при $n \gg 1$ с большой вероятностью они окажутся почти ортогональными, т.е. их скалярное произведение $\langle v_1, v_2 \rangle$ будет близко к нулю. А именно

$$\text{Pr}_n\{|\langle v_1, v_2 \rangle| > \delta > 0\} < \sqrt{\frac{\pi}{2}} e^{-\frac{1}{2}\delta^2 n}. \quad (5)$$

Из (4) и (5), в частности, видно, что при $n \gg 1$ типичные значения случайной величины $|\langle v_1, v_2 \rangle|$ будут порядка $\frac{1}{\sqrt{n}}$. В случае сферы радиуса \sqrt{n} и векторов V_1, V_2 длины \sqrt{n} стандартное отклонение величины $\langle V_1, V_2 \rangle$ от ее среднего значения (нуля) будет порядка 1.

в. Изопериметрическое неравенство Леви.

Пусть S^m — единичная сфера в евклидовом пространстве \mathbb{R}^{m+1} очень большой размерности $m+1$. Пусть на сфере задана достаточно регулярная (например, из некоторого фиксированного класса Липшица) вещественнозначная функция. Берем случайно и независимо друг от друга пару точек на сфере и вычисляем в них значения нашей функции. С большой вероятностью эти значения будут почти одинаковы и близки к некоторому числу M_f .

Это, пока еще гипотетическое, число M_f называют *медианным значением функции* или *медианой функции*. Его также называют *средним значением функции в смысле Леви*. Мотивировка терминов вскоре прояснится вместе с точным определением M_f . (См. [1], [2] и [3]–[5].)

Поясним этот полезный и важный во многих отношениях (например, для статистической физики) факт.

Введем некоторые обозначения и соглашения. Договоримся расстояние между точками сферы $S^m \subset \mathbb{R}^{m+1}$ понимать в смысле ее геодезической метрики ρ . Через A_δ обозначим δ -окрестность в S^m множества $\subset S^m$. Поднормируем стандартную меру сферы, заменив ее равномерно распределенной вероятностной мерой μ , т.е. $\mu(S^m) = 1$.

Справедливо следующее утверждение доказанное Полем Леви и именуемое обычно *изопериметрическим неравенством Леви*.
Для любых $0 < a < 1$ и $\delta > 0$ существует $\min\{\mu(A_\delta) : A \subset S^m, \mu A = a\}$ и он достигается на сферической шапочке A^o меры a .

Здесь $A^o = B(r)$, где $B(r) = B(x_o, r) = \{x \in S^m : \rho(x_o, x) < r\}$ и $\mu(B(r)) = a$.

При $a = 1/2$, т.е. когда A^o — полусфера, получаем следствие:

Если подмножество $A \subset S^{n+1}$ таково, что $\mu(A) \geq 1/2$, то $\mu(A_\delta) \geq 1 - \sqrt{\pi/8}e^{-\delta^2 n/2}$.

При $n \rightarrow \infty$ здесь $\sqrt{\pi/8}$ можно заменить на $1/2$.

Теперь обозначим через M_f такое число, для которого $\mu\{x \in S^m : f(x) \leq M_f\} \geq 1/2$ и $\mu\{x \in S^m : f(x) \geq M_f\} \geq 1/2$.

Его-то и называют *медианой* или *средним в смысле Леви значением*

функции $f : S^m \rightarrow \mathbb{R}$. (Если M_f -уровень функции f на сфере имеет нулевую меру, то мера каждого из указанных двух множества будет в точности равна половине μ -площади сферы S^m .)

Следующее утверждение, смысл которого разъяснен выше, называется леммой Леви: *Если $f \in C(S^{n+1})$ и $A = \{x \in S^{n+1} : f(x) = M_f\}$, то $\mu(A_\delta) \geq 1 - \sqrt{\pi/2}e^{-\delta^2 n/2}$.*

Мы начали все изложение с замечания, что почти вся площадь многомерной сферы сосредоточена в окрестности экватора. Теперь мы имеем общее утверждение той же природы: малая окрестность медианного уровня любой функции, непрерывной на многомерной сфере, содержит почти всю сферу. Именно поэтому с точки зрения наблюдателя, измеряющего значения такой функции, она и представляется практически постоянной. Проведем некоторые вычисления, которые количественно пояснят сказанное.

с. Стабилизация значений функций очень многих переменных.

Пусть $\omega_f(\delta) = \sup\{|f(x) - f(y)| : \varrho(x, y) \leq \delta\}$ — модуль непрерывности функции f . Значения функции f на множестве A_δ близки к M_f . Точнее, если $\omega_f(\delta) \leq \varepsilon$, то $|f(x) - M_f| \leq \varepsilon$ на A_δ . Таким образом, лемма Леви показывает, что “хорошие” функции почти постоянны на почти всей области определения — единичной сфере S^m , когда её размерность m очень велика. Точнее, из леммы Леви при $m = n + 1$ получаем оценку $\Pr\{|f(x) - M_f| > \omega_f(\delta)\} < \sqrt{\pi/2}e^{-\delta^2 n/2}$

Например, если $f \in \text{Lip}(S^{n+1}, \mathbb{R})$ и L — константа Липшица для функции f , то $\Pr\{|f(x) - M_f| > \delta/L\} < \sqrt{\pi/2}e^{-\delta^2 n/2}$ или в иной записи $\Pr\{|f(x) - M_f| > \varepsilon\} < \sqrt{\pi/2}e^{-(\varepsilon/L)^2 n/2}$. При этом стандартное отклонение величины $|f(x) - M_f|$ от нуля, если $n \gg 1$, будет порядка L/\sqrt{n} .

В случае, когда функция f определена не на единичной сфере, а на сфере радиуса r , величина r войдет в проведенные оценки. Например, ε/L заменится на ε/rL , а стандартное отклонение значений функции от M_f естественно возрастет пропорционально r .

Если f — гладкая функция, то константой Липшица L для нее, очевидно, может служить максимум модуля ее градиента. Так для линейной функции $S_n = \frac{1}{n}(x_1 + \dots + x_n)$ имеем $L = L_n = \frac{1}{\sqrt{n}}$.

Возьмем последовательность $f_n \in \text{Lip}(S^{n-1}(r_n), \mathbb{R})$ липшицевых функций, для которых $L_n = O(\frac{1}{\sqrt{n}})$ при том, что $r_n = \sqrt{n}$. Учитывая только

что сказанное получим, что $\Pr\{|f_n(x) - M_{f_n}| > \varepsilon\} < \sqrt{\pi/2}e^{-(\varepsilon/r_n L_n)^2 n/2}$, а для стандартного отклонения от нуля величины $|f_n(x) - M_{f_n}|$ имеем верхнюю оценку $r_n L_n/\sqrt{n} = O(1/\sqrt{n})$ при $n \gg 1$.

В частности, когда $f_n = S_n$, получаем классический закон больших чисел, относящийся к значениям простейшей линейной функции $S_n = \frac{1}{n}(x_1 + \dots + x_n)$ при $n \gg 1$.

Пусть $f_n = x_1 + \dots + x_n$. Уровни этой функции — гиперплоскости в \mathbb{R}^n , ортогональные вектору $(1, \dots, 1)$. То же можно сказать и о линейной функции $\Sigma_n = \frac{1}{\sqrt{n}}(x_1 + \dots + x_n)$ с той разницей, что при движении из начала координат в направлении $(1, \dots, 1)$ ее значения совпадают с расстоянием до начала координат. По этой причине на сфере $S^{n-1}(r_n = \sigma\sqrt{n})$ они распределены так же, как любая из координат. Но предельное (при $n \rightarrow \infty$) распределение вероятностей координат нам уже известно (формула (3)). Получаем центральную предельную теорему теории вероятностей.

3. Характерные параметры многомерного шара.

а. Объём многомерного шара.

Хорошо известно, что один из способов вычисления интеграла

$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-x^2} dx = \sqrt{\pi}$$

состоит в следующем. Вычисляют интеграл от функции $e^{-(x_1^2+x_2^2)}$ по всей плоскости \mathbb{R}^2 переменных (x_1, x_2) , исчерпывая \mathbb{R}^2 сначала расширяющимися квадратами, а потом кругами. В первом случае двойной интеграл сводят к повторному ("теорема Фубини"), а во втором — переходят к полярным координатам и вычисляют явно возникающий интеграл. Сравнив результаты, получают указанный ответ.

Повторив описанную процедуру в n -мерном случае, применительно к функции $e^{-(x_1^2+\dots+x_n^2)}$, можно получить равенство

$$\left(\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-x^2} dx\right)^n = \sigma_{n-1} \int_0^{+\infty} e^{-r^2} r^{n-1} dr, \quad (6)$$

где σ_{n-1} — площадь $((n-1)$ -мера) единичной сферы $S^{n-1}(1)$ в \mathbb{R}^n .

Теперь получаем формулы

$$\sigma_{n-1} = \frac{2\pi^{\frac{n}{2}}}{\Gamma(\frac{n}{2})} \quad v_n = \frac{\pi^{\frac{n}{2}}}{\Gamma(\frac{n}{2} + 1)} = \frac{\pi^{\frac{n}{2}}}{\frac{n}{2}\Gamma(\frac{n}{2})} \quad (7)$$

для площади единичной сферы и объёма единичного шара в n -мерном евклидовом пространстве \mathbb{R}^n .

Из этих формул следует, что при $n \gg 1$ имеется асимптотика $v_n \simeq \frac{1}{\sqrt{\pi n}} \left(\sqrt{\frac{2\pi e}{n}} \right)^n$. Кроме того, поскольку шар единичного объёма в \mathbb{R}^n имеет радиус $r_n = v_n^{-\frac{1}{n}}$, то $r_n \simeq \sqrt{\frac{n}{2\pi e}}$ при $n \gg 1$. (См. в этой связи [5].)

Именно эту единичную массу (вероятностную меру) мы и распределяли на прямой при проектировании. Брать радиус порядка \sqrt{n} нам подсказала физическая задача, но теперь, когда мы знаем объём многомерного шара, мы пришли к тому же из геометрических соображений.

Кто-то может заметить, что ведь раньше мы проектировали не шар, а сферу. Но нам известно, что почти весь объём (масса, мера) многомерного шара находится в малой окрестности граничной сферы, причём размер этой окрестности уменьшается по мере роста размерности пространства. Значит, в пределе в проекции на прямой мы получаем одно и то же нормальное распределение.

в. Оценка объёма пересечения многомерных шаров.

Нам пригодится ещё одно наблюдение, связанное с многомерностью, которое, вроде бы, противоречит нашей интуиции, воспитанной на привычных трёхмерных объектах.

Предположим, что два одинаковых шара, например, шара радиуса 1, в пространстве \mathbb{R}^n пересекаются. Если их центры находятся на взаимном расстоянии ε ($0 < \varepsilon < 2$), то пересечение этих шаров, очевидно, содержится в шаре радиуса $\sqrt{1 - (\varepsilon/2)^2}$ с центром в середине отрезка, соединяющего центры исходных шаров. Значит отношение объёма пересечения двух исходных шаров к собственному объёму каждого из них не превосходит $(1 - (\varepsilon/2)^2)^{n/2}$. Теперь ясно, что при любом фиксированном значении ε эта величина может быть сделана сколь угодно малой за счёт выбора достаточно большого значения n .

4. Кодирование сигнала в канале с шумом.

Укажем в заключение ещё одну область, где функции очень большого числа переменных тоже появляются естественным образом и где принцип концентрации меры проявляется и используется тоже по существу.

Мы уже привыкли к цифровому (дискретному) кодированию и передаче сигнала (музыки, изображения, сообщения — информации) по каналу связи. В таком виде сообщение можно себе мыслить как вектор

$x = (x^1, \dots, x^n)$ в пространстве \mathbb{R}^n очень большой размерности. На передачу такого сообщения затрачивается энергия E , пропорциональная $\|x\|^2 = |x^1|^2 + \dots + |x^n|^2$ (подобно рассмотренной выше суммарной кинетической энергии молекул газа). Если T — продолжительность передачи сообщения x , то $P = E/T$ — средняя мощность, затрачиваемая на передачу одного символа (одной координаты вектора x). Если Δ — среднее время, затрачиваемая на передачу одной координаты вектора x , то $T = n\Delta$ и $E = nP\Delta$.

Передающее и принимающее устройства согласованы так, что передатчик преобразует (кодирует) подлежащее передаче исходное сообщение в форму вектора x , отправляет его по каналу связи, а приемник, зная код, расшифровывает x , преобразуя его в форму исходного сообщения.

Если нам надо передать M сообщений A_1, \dots, A_M длины n , то достаточно в шаре радиуса $E^{\frac{1}{2}} = (nP\Delta)^{\frac{1}{2}}$ фиксировать M точек a_1, \dots, a_M , согласовав этот выбор с приемным концом канала связи. Если в канале связи нет помех, то, получив вектор a из согласованного набора, приемник безошибочно декодирует его в соответствующее сообщение A .

Если же в канале связи есть помехи (что обычно и случается), то помеха, случайный вектор $\xi = (\xi^1, \dots, \xi^n)$, сместит передаваемый вектор a и на приемник поступит вектор $a + \xi$, который надо будет правильно расшифровать.

Если точки a_1, \dots, a_M были выбраны так, что шары радиуса $\|\xi\|$ с этими центрами не пересекаются, то однозначная расшифровка еще возможна. Но если соблюдать это требование, то уже нельзя брать сколько угодно точек a_1, \dots, a_M и возникает проблема плотной упаковки шаров. Это сложная задача, решение которой в рассматриваемой ситуации, как показал Шеннон, можно избежать, учитывая, что размерность n пространства \mathbb{R}^n здесь огромна.

Позволим себе иногда ошибаться при расшифровке принятого сообщения. Потребуем, однако, чтобы вероятность ошибки была сколь угодно мала (меньше любого фиксированного положительного числа). Шеннон показал, что даже при наличии в канале связи случайных помех (белый шум) любой ограниченной мощности, выбирая достаточно длинный код (т.е. при больших значениях n), можно добиться скорости передачи сколь угодно близкой к скорости передачи информации по каналу без шума, при этом со сколь угодно малой вероятностью ошибки.

Геометрическая идея теоремы Шеннона непосредственно связана с обсуждавшимися выше особенностями распределения меры (объема) об-

ластей в пространстве большой размерности. Поясним это, минуя сейчас такие полезные наблюдения, как то, что в многомерном случае почти все кодирующие точки можно считать лежащими на граничной сфере, а случайный вектор помехи (белого шума) можно считать ортогональным вектору сигнала.

Предположим, что два одинаковых шара в пространстве \mathbb{R}^n пересекаются. Если принятый сигнал окажется в этом пересечении, то возможна ошибка в расшифровке переданного сообщения. Но если вероятность попадания в какую-то область считать пропорциональной относительному объему области, то естественно сравнить объем пересечения шаров с объемом шара. Мы это уже проделали (см. последнем пункт предыдущего раздела) и выяснили, что если центры двух шаров радиуса 1 находятся на взаимном расстоянии ε ($0 < \varepsilon < 2$), то отношение объема пересечения шаров к собственному объему каждого из них не превосходит $(1 - (\varepsilon/2)^2)^{n/2}$. Теперь ясно, что при любом фиксированном значении ε эта величина может быть сделана сколь угодно малой за счет выбора достаточно большого значения n . (Подробности см. в [9], [10] и [8].)

5. Заключение.

Об одном и том же разные, даже очень умные люди, могут иметь разные, порой контрастирующие суждения. Так, Протагору из Абдеры приписывают следующее высказывание (кажется, приведшее впоследствии к уничтожению его книг)

«О богах невозможно знать ни того, что они есть, ни того, что их нет, ни того, каковы они по виду; а причина тому: неясность вопроса и краткость человеческой жизни.»

ЛИТЕРАТУРА

1. *H. Poincaré*, Calcul des probabilités. Gautier Villars, Paris, 1912.
A. Пуанкаре, Лекции по теории вероятностей. — М., Ижевск: Изд. РХД, 1999.
2. *P. Levy*, Problèmes concrets d'analyse fonctionnelle. Gautier Villars, Paris, 1951.

3. *V. Milman and G. Schechtman*, Asymptotic Theory of Finite Dimensional Normed Spaces. (With an Appendix by M. Gromov). Lecture Notes in Mathematics **1200**, Springer-Verlag, 1986.
(Appendix I. *M. Gromov*, Isoperimetric inequality in Riemannian manifolds. 114–129.)
4. *В.Д. Мильман*, Явления, возникающие в высоких размерностях. УМН, **59**, 1, 157–168, 2004.
5. *K. Ball*, An Elementary Introduction to Modern Convex Geometry. Flavors of Geometry. MSRI Publications, Volume **31**, 1997.
6. *Г.А. Лоренци*, Статистические теории в термодинамике. — М., Ижевск: Изд. РХД, 2001.
7. *В.В. Козлов*, Тепловое равновесие по Гиббсу и Пуанкаре. — М., Ижевск: Изд. РХД, 2002.
8. *V. Zorich*, Mathematical Analysis of Problems in the Natural Sciences. Springer, 2011.¹
(Дополненный перевод на английский язык книги *В.А. Зорич*, Математический анализ задач естествознания, М., МЦНМО, 2008.)
9. *C.E. Shannon*, A mathematical theory of communication. Bell System Tech. J. **27**, 379–423, 623–656, 1948.
К. Шеннон, Работы по теории информации и кибернетике. Пер. с англ., — М.: Изд. иностр. лит., 1963.
10. Теория информации и ее приложения. — М.: Физматлит, 1959.
Сборник переводов включает статью
К. Шеннон, Связь при наличии шума.

¹В конце этой книги на английском языке был помещен «Непредвиденный эпилог». Я хотел бы привести его здесь на русском языке.

"Английский перевод этой книги был почти завершен, когда скоропостижно скончался Владимир Игоревич Арнольд. Я не знаю, кто будет читать эту книгу, но книга и все мы математики потеряли самого яркого, тщательного и профессионального читателя, которому с дружеской улыбкой явно или неявно были адресованы отдельные места текста. Много еще будет сказано и написано о В.И. Арнольде. Объективное время и следующие поколения оценят его заслуги. Но следующие поколения уже не будут его современниками. Им будет трудно понять, что потеря Арнольда для математики, по крайней мере, в России, и особенно при нынешнем состоянии науки в стране, подобна потере среды обитания."

(*C.E. Shannon*, Communication in the presence of noise. PIRE **37**, 1, 10–21, 1949.)

В.А. Зорич (V.A. Zorich)

Московский государственный университет им. М.В. Ломоносова

E-mail : vzor@mccme.ru